

PROGRAMMA DEL CORSO

1° incontro

Valerio Ferrari - Funzionario della Provincia di Cremona
“Alberi in controluce: struttura e portamento degli alberi del nostro territorio”

Attraverso l'utilizzo di immagini saranno illustrati i caratteri principali, relativi alla struttura, al portamento e alla forma, che distinguono le più comuni specie arboree del nostro territorio, per imparare a riconoscerle in tutte le stagioni e a denominarle correttamente.

Giusi Alghisio - Illustratrice presso la scuola d'arte e messaggio-Castello Sforzesco – Milano.

“Alberi a colori”

Dall'osservazione alla rappresentazione grafica dell'albero: la forma, le linee, la resa della superficie, passando per i colori che vestono tronco, rami e foglie.

2° incontro

Maria Cristina Bertonazzi - Naturalista

“Come "parlano" gli insetti”

Gli insetti, a differenza dell'uomo, non usano "parole, ma scambiano tutte le informazioni attraverso un linguaggio fatto di suoni, profumi, luce e messaggi in codice.

Questi dialoghi " a sei zampe" , che si verificano sia all'interno della stessa specie che tra specie diverse, vengono utilizzati per trovare un compagno o una compagna, per spaventare o difendersi dai nemici, per comunicare la scoperta di nuove fonti di cibo,...

3° incontro

Met Levi il fotografo (Arianna Pagani e Mauro Prandelli) –
Fotografo professionale

“Fotografia digitale: capire come vedere e fotografare piante e fiori”

Il laboratorio si occuperà di spiegare come si interviene fotograficamente davanti ad animali e fiori in piccolo formato attraverso la fotografia macro. La lezione sarà divisa in due livelli, uno teorico, in cui si parlerà dell'Abc della macchina fotografica e

uno pratico, dove i giovani studenti saranno guidati, all'interno di apposito allestimento, a fotografare tramite la tecnica macro un animale e/o un fiore.

4° incontro

Donatella Tacca e Luca Pellegrino - Insegnanti di IORobot -
Crema

“Costruiamo un robot”

Il punto di forza della robotica educativa è quello di coniugare il gioco con l'apprendimento.

Utilizzando la metodologia Learning by doing si realizzano robot che attuano comportamenti programmati attraverso tecniche progettuali che vedono l'idea realizzarsi attraverso l'elaborazione di fasi ben distinte.

La lezione prevede momenti di teoria della robotica, progettazione, costruzione e programmazione di un robot che attuerà i comportamenti programmati.

5° incontro

Elvinia Riccobene - Professore Associato presso l'Università degli Studi di Milano

Valentina Ciriani - Professore Associato presso l'Università degli Studi di Milano

“Scopriamo l'Informatica divertendoci”

I bambini avranno l'opportunità di scoprire alcuni semplici concetti dell'Informatica, giocando in laboratorio e sviluppando piccoli e divertenti programmi visuali.

Uscita conclusiva

L'uscita si svolgerà presso il **“Bosco Didattico”** di Castelleone, alla presenza dei docenti, per sperimentare a gruppi e sul campo quanto appreso negli incontri: riconoscimento degli alberi e delle foglie, osservazione degli insetti e di altri invertebrati, fotografie macro di fiori e insetti, disegno dal vivo e con colori naturali.